

平面曲線

1. 平面曲線の定義

$$a < b$$

区間

$$(a, b) := \{x \mid a < x < b\}: \text{開区間}$$

$$[a, b] := \{x \mid a \leq x \leq b\}: \text{閉区間}$$

$$(a, b] := \{x \mid a < x \leq b\}: \text{半開区間}$$

$$\mathbb{R} = (-\infty, \infty): \text{実数全体のつくる集合, 数直線}$$

$$\mathbb{R}^2 = \{(x, y) \mid x, y \in \mathbb{R}\}: \text{平面}$$

$$f: [a, b] \ni x \mapsto f(x) \in \mathbb{R}$$

閉区間 $[a, b]$ 上定義された関数

$$c \in [a, b]$$

• f が $x = c$ で連続

定義
 \Leftrightarrow

$$f(x) \rightarrow f(c) \quad (x \rightarrow c, x \in [a, b])$$

$$(f(c) = \lim_{x \rightarrow c} f(x))$$

• f が $[a, b]$ で連続

定義
 \Leftrightarrow

f が各 $c \in [a, b]$ で連続

定義: $\cdot C$ が \mathbb{R}^2 内の(連続)曲線



連続関数 $\varphi, \psi: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ を適当に選んで

$$C = \{(\varphi(t), \psi(t)) \mid a \leq t \leq b\} \quad (\text{軌跡})$$

とかける. このとき

$$C: \quad x = \varphi(t), \quad y = \psi(t) \quad (a \leq t \leq b)$$

とも表す. さらに

$\cdot C$ が閉曲線



$$(\varphi(a), \psi(a)) = (\varphi(b), \psi(b)) \quad (\text{“始点”} = \text{“終点”})$$

• C が Jordan(ジヨルダン) 曲線

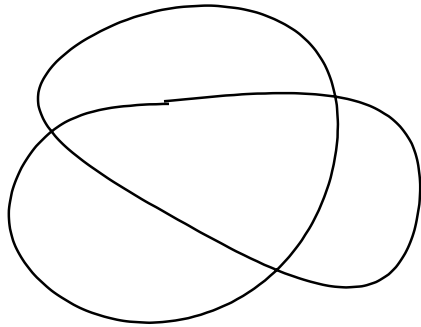
定義

$a \leq t_1 < t_2 \leq b$
 $(\varphi(t_1), \psi(t_1)) = (\varphi(t_2), \psi(t_2))$) $\Rightarrow t_1 = a, t_2 = b$
($t = a$ を出発して途中で ($a < t < b$ のとき), 自分自身
と交わらず, かつ $t = b$ のとき自分自身と交われば, 始点
と終点が一致する)

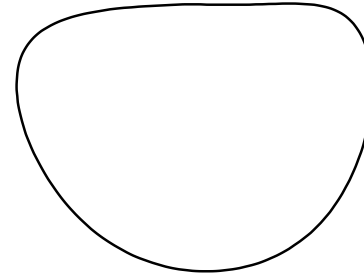
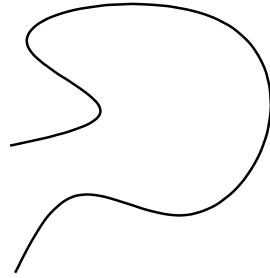
• C が Jordan 閉曲線

定義

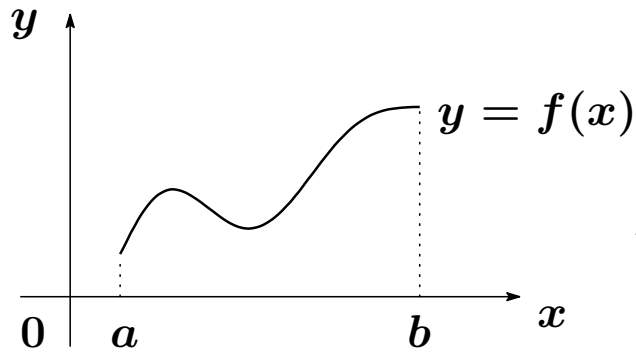
C が閉曲線かつ Jordan 曲線



Jordan 曲線



Jordan 閉曲線



$y = f(x)$ のグラフ

注) (i) f が $[a, b]$ で連続で

$$C: x = t, y = f(t) \quad (a \leq t \leq b)$$

のとき

$$C: y = f(x) \quad (a \leq x \leq b)$$

ともかく. このとき C は $y = f(x)$ のグラフ.

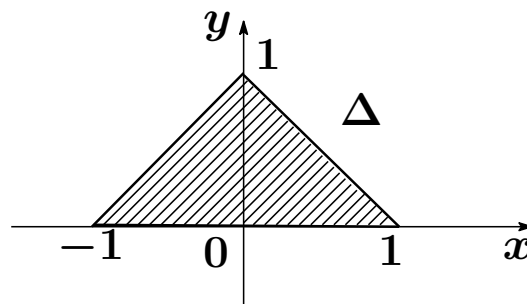
(ii) ここで与えた曲線の定義では, 面積をもつ曲線も存在する!

→ Peano (ペアノ) 曲線

2. Peano 曲線 (Knopp による定義)

$$\Delta = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y \geq 0, |x| + y \leq 1\}$$

写像 $[0, 1] \ni t \mapsto P(t) \equiv (\varphi(t), \psi(t)) \in \Delta$ を次のように定義する.



$t \in (0, 1]$ に対して t を次のように一意に表せる:

$a_n = 0$ or 1 , $a_n = 1$ なる n は無限個, かつ

$$t = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{2^n}$$

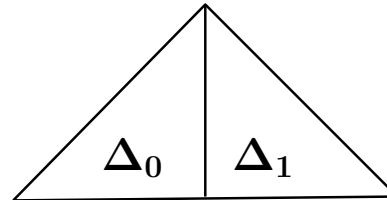
このとき，2進小数を用いて

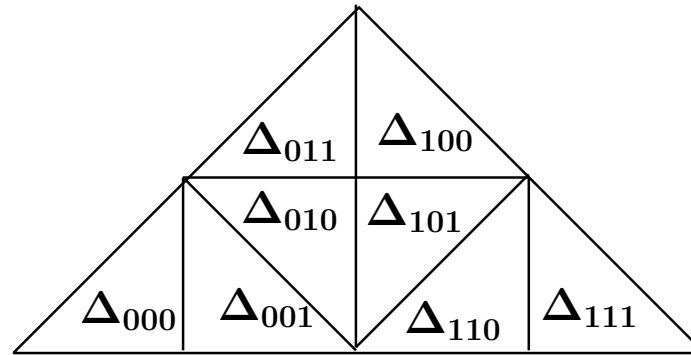
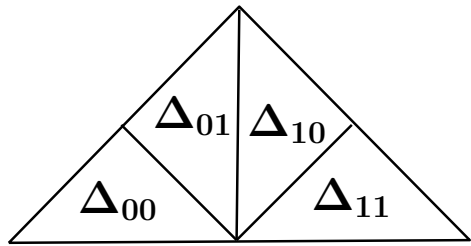
$$t = 0.a_1a_2a_3 \cdots$$

例えば

$$\frac{3}{4} = 0.11 = 0.1011 \cdots, \quad 1 = 0.111 \cdots$$

Δ を2等分して Δ_0, Δ_1 に分ける．さらに Δ を4等分して， $\Delta_{00}, \Delta_{01}, \Delta_{10}, \Delta_{11}$ に分ける．以下繰り返す．





但し、番号付けは $\Delta_{a_1 a_2 \dots a_n}$ の添え字を 2 進小数 $0.a_1 a_2 \dots a_n$ とみて、小さいものから順に三角形の一边を共有するように番号を付け、さらに

$$\Delta_{a_1} \supset \Delta_{a_1 a_2} \supset \Delta_{a_1 a_2 a_3} \supset \dots \supset \Delta_{a_1 a_2 a_3 \dots a_n}$$

となるようにする. このとき

$$\bigcap_{n=1}^{\infty} \Delta_{a_1 a_2 \dots a_n} = \{P\}: \text{一点からなる集合}$$

すなわち、すべての自然数 n に対して $\Delta_{a_1 a_2 \cdots a_n}$ に含まれる Δ の点が存在し、しかもこの性質をもつ Δ の点は唯一つに決まる。

各 $t \in [0, 1]$ に対して、 $t = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{2^n}$, $a_n = 0$ or 1 とかいて

$$\bigcap_{n=1}^{\infty} \Delta_{a_1 a_2 \cdots a_n} = \{P(t)\}$$

によって Δ の点 $P(t)$ が唯一つ定まる。

注) (i) $t = 0$ のとき

$$P(0) = (-1, 0) \quad (\subset \Delta_0 \cap \Delta_{00} \cap \Delta_{000} \cap \cdots)$$

(ii) $t \in (0, 1]$ のとき, $a_n = 1$ なる n が無限個あるように $\{a_n\}$ を定めたが, このようにしなくても同じ $P(t)$ が定まる.

例えば $t = \frac{3}{4} = 0.11 = 0.1011\dots$ のとき

$$\begin{aligned} \left\{ P\left(\frac{3}{4}\right) \right\} &= \Delta_1 \cap \Delta_{10} \cap \Delta_{101} \cap \Delta_{1011} \cap \dots = \{(0, 0)\} \\ &= \Delta_1 \cap \Delta_{11} \cap \Delta_{110} \cap \Delta_{1100} \cap \dots \end{aligned}$$

(iii) $P(0) = (-1, 0)$, $P(1) = (1, 0)$, $P\left(\frac{1}{2}\right) = (0, 1)$,

$$P\left(\frac{1}{4}\right) = P\left(\frac{3}{4}\right) = (0, 0), \quad P\left(\frac{1}{8}\right) = P\left(\frac{3}{8}\right) = \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right),$$

$$P\left(\frac{5}{8}\right) = P\left(\frac{7}{8}\right) = \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right), \quad P\left(\frac{5}{16}\right) = \left(0, \frac{1}{2}\right), \dots$$

以上のように $P(t) = (\varphi(t), \psi(t))$ を定めると, $\varphi(t), \psi(t)$ は $[0, 1]$ で連続で,

任意の $P \in \Delta$ に対して $t \in [0, 1]$ を適当に選んで,

$P = P(t)$ とできる (写像は全射であるという)

よって Δ 全体が曲線となり, Peano 曲線が定義された。

レポート問題 1:

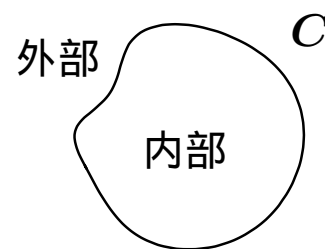
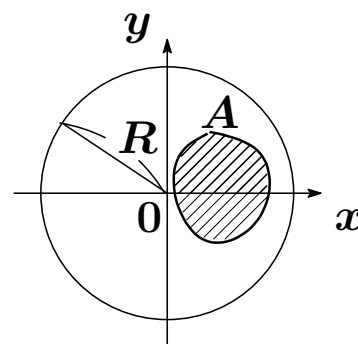
$P\left(\frac{1}{16}\right), P\left(\frac{3}{16}\right)$ を求めよ.

3. Jordan の曲線定理

\mathbb{R}^2 の集合 (平面図形) A が有界

⇔
定義

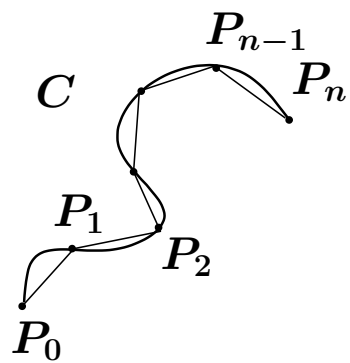
$R > 0$ を十分大にとれば, A が原点を中心とする半径 R の円に含まれる.



Jordan の曲線定理: Jordan 閉曲線 C は \mathbb{R}^2 (平面) を 2 つの部分に分け, 一方は有界, 他方は非有界 (有界でない). 有界な部分を C の内部, 非有界な部分を C の外部と呼ぶ.

4. 曲線の長さ

$$C: \quad x = \varphi(t), \quad y = \psi(t) \quad (a \leq t \leq b)$$



$\Delta: [a, b]$ の分割

$$a = t_0 < t_1 < t_2 < \cdots < t_n = b \quad (\text{分点})$$

$$P_j := (\varphi(t_j), \psi(t_j)) \quad (0 \leq j \leq n)$$

$l(\Delta) :=$ “折線 $P_0P_1P_2 \cdots P_n$ の長さ”

定義: 曲線 C の長さ有限 (C が長さをもつ)

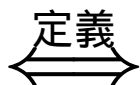


ある $M \geq 0$ が存在して, 任意の $[a, b]$ の分割 Δ に対して

$$l(\Delta) \leq M$$

$A \subset \mathbb{R}$ (i.e., A は実数からなる集合)

• A が上(下)に有界



実数 M が存在して 「 $a \in A \implies a \leq (\geq) M$ を満たす」

このとき, M を A の上(下)界と呼ぶ.

実数の性質: A が空集合でなく, 上に有界ならば,

“ A の上限” \equiv “ A の上界の最小値”

が存在する. すなわち, 次の性質をもつ $M \in \mathbb{R}$ が定まる:

(i) M は A の上界

(ii) $M' < M \implies M'$ は A の上界でない

i.e., 任意の $M' < M$ に対して, $a \in A$ を $a > M'$ を満たすように選べる

注) (i) A の上限を $\sup A$ で表す.

(ii) “ A の下界の最大値” を A の下限といい, $\inf A$ で表す.

定義: ・ 曲線 C の長さが有限であるとき, C の長さ l は

$$l := \sup\{l(\Delta) \mid \Delta \text{ は } [a, b] \text{ の分割}\}$$

$$\left(= \sup_{\Delta} l(\Delta) \text{ と略記} \right)$$

によって定義される.

$f(x)$: 閉区間 $[a, b]$ で定義された関数

Δ : $[a, b]$ の分割

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \cdots < x_n = b \text{ (分点)}$$

$$V(f; \Delta) (\equiv V_{[a, b]}(f; \Delta)) := \sum_{j=1}^n |f(x_j) - f(x_{j-1})|$$

定義: f が $[a, b]$ において有界変動



ある $M \geq 0$ が存在して, 任意の $[a, b]$ の分割 Δ に対して

$$V_{[a,b]}(f; \Delta) \leq M$$

このとき,

$$V(f) (\equiv V_{[a,b]}(f))$$

$$:= \sup \{ V_{[a,b]}(f; \Delta) \mid \Delta \text{ は } [a, b] \text{ の分割} \}$$

: $[a, b]$ における f の全変動

$\alpha \in \mathbb{R}$ に対して

$$\alpha^+ := \max\{\alpha, 0\}, \quad \alpha^- := \max\{-\alpha, 0\}$$

と定義する. そのとき

$$(1) \quad \alpha = \alpha^+ - \alpha^-, \quad |\alpha| = \alpha^+ + \alpha^-$$

f が $[a, b]$ において有界変動であるとする.

$$P(f; \Delta) (\equiv P_{[a,b]}(f; \Delta)) := \sum_{j=1}^n (f(x_j) - f(x_{j-1}))^+$$

$$N(f; \Delta) (\equiv N_{[a,b]}(f; \Delta)) := \sum_{j=1}^n (f(x_j) - f(x_{j-1}))^-$$

とにおいて

$$P(f) (\equiv P_{[a,b]}(f)) := \sup_{\Delta} P(f; \Delta): \quad \text{正変動}$$

$$N(f) (\equiv N_{[a,b]}(f)) := \sup_{\Delta} N(f; \Delta): \quad \text{負変動}$$

と定義する. (1) より

$$V(f) = P(f) + N(f),$$

$$f(b) - f(a) = P(f) - N(f)$$

$x \in [a, b]$ に対して

$$g(x) := f(a)^+ + P_{[a,x]}(f),$$

$$h(x) := f(a)^- + N_{[a,x]}(f)$$

とおくと,

$g(x), h(x)$ は $[a, b]$ で単調増加で, $g(x), h(x) \geq 0$ かつ

$$f(x) = g(x) - h(x),$$

$$|f(a)| + V_{[a,x]}(f) = g(x) + h(x)$$

定理 1: f が $[a, b]$ で有界変動



f が非負の単調増加関数の差で表される

定理 2: 曲線 C の長さ有限



φ, ψ が $[a, b]$ で有界変動

⊙ $\Delta: [a, b]$ の分割

$$a = t_0 < t_1 < t_2 < \cdots < t_n = b$$

$$\max\{V(\varphi; \Delta), V(\psi; \Delta)\}$$

$$\leq l(\Delta) = \sum_{j=1}^n \sqrt{(\varphi(t_j) - \varphi(t_{j-1}))^2 + (\psi(t_j) - \psi(t_{j-1}))^2}$$

$$\leq V(\varphi; \Delta) + V(\psi; \Delta)$$

(\Rightarrow) 上より

$$V(\varphi; \Delta), V(\psi; \Delta) \leq \text{“}C \text{ の長さ } l\text{” } (< \infty)$$

よって φ, ψ は $[a, b]$ で有界変動

(\Leftarrow) 同様に

$$l(\Delta) \leq V(\varphi) + V(\psi) < \infty$$

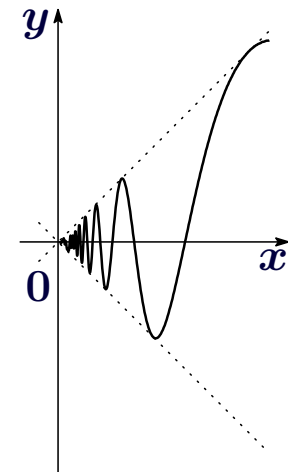
より C の長さ有限



例

$$f(x) = \begin{cases} x \sin\left(\frac{\pi}{x} - \frac{\pi}{2}\right) & (0 < x \leq 1) \\ 0 & (x = 0) \end{cases}$$

は $[0, 1]$ で連続だが有界変動でない。



⊙ $\Delta: [0, 1]$ の分割

$$0 < \frac{1}{n} < \frac{1}{n-1} < \frac{1}{n-2} < \cdots < \frac{1}{2} < 1$$

$$V_{[0,1]}(f; \Delta) = \frac{2}{n} + \frac{2}{n-1} + \frac{2}{n-2} + \cdots + \frac{2}{2} + 1$$

$$= 2 \sum_{j=1}^n \frac{1}{j} - 1 \rightarrow \infty \quad (n \rightarrow \infty)$$

⇐

$$\sum_{j=1}^{2^n} \frac{1}{j} = 1 + \sum_{k=0}^{n-1} \left(\frac{1}{2^k + 1} + \frac{1}{2^k + 2} + \cdots + \frac{1}{2^k + 2^k} \right)$$

$$\geq 1 + \frac{n}{2} \rightarrow \infty \quad (n \rightarrow \infty) \quad \blacksquare$$